

# ZESTAW 3

ELEKTROMAGNETYZM I OPTYKA FISIS-FT-1 S2 GR. 1

Kontakt: Radosław Strzałka, pok. 315/D10, mail: [strzalka@fis.agh.edu.pl](mailto:strzalka@fis.agh.edu.pl)

Zestawy dostępne pod adresem: [http://galaxy.agh.edu.pl/~strzalka/#dydaktyka#eio\\_ft](http://galaxy.agh.edu.pl/~strzalka/#dydaktyka#eio_ft)

Tematyka: teoria pola; operatory różniczkowe, tożsamości operatorowe.

1. Udowodnić tożsamości dla dowolnych pól skalarnych  $f$  i  $g$  oraz pól wektorowych  $\vec{A}$  i  $\vec{B}$ :

(a)  $\nabla(f \pm g) = \nabla f \pm \nabla g$

(b)  $\nabla \circ (\vec{A} \pm \vec{B}) = \nabla \circ \vec{A} \pm \nabla \circ \vec{B}$

(c)  $\nabla \times (\vec{A} \pm \vec{B}) = \nabla \times \vec{A} \pm \nabla \times \vec{B}$

(d)  $\nabla(fg) = f(\nabla g) \pm g(\nabla f)$

(e)  $\nabla(\vec{A} \circ \vec{B}) = \vec{A} \times (\nabla \times \vec{B}) + \vec{B} \times (\nabla \times \vec{A}) + (\vec{A} \circ \nabla)\vec{B} + (\vec{B} \circ \nabla)\vec{A}$

(f)  $\nabla \circ (f\vec{A}) = f(\nabla \circ \vec{A}) + \vec{A} \circ (\nabla f)$

(g)  $\nabla \circ (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \circ (\nabla \times \vec{A}) - \vec{A} \circ (\nabla \times \vec{B})$

(h)  $\nabla \times (f\vec{A}) = f(\nabla \times \vec{A}) - \vec{A} \times (\nabla f)$

(i)  $\nabla \times (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{A}(\nabla \circ \vec{B}) - \vec{B}(\nabla \circ \vec{A}) + (\vec{B} \circ \nabla)\vec{A} - (\vec{A} \circ \nabla)\vec{B}$

(j)  $\nabla \times (\nabla f) = 0$

(k)  $\nabla \circ (\nabla \times \vec{A}) = 0$

(l)  $\nabla \times (\nabla \times \vec{A}) = \nabla(\nabla \circ \vec{A}) - \Delta \vec{A}$

2. Policzyc gradient następujących pól skalarnych  $\phi$ :

(a)  $\phi = |\vec{r}|^n$

(b)  $\phi = \vec{r} \circ \vec{A}$ ,  $\vec{A} = const$

(c)  $\phi = (\vec{r} \times \vec{A})^2$ ,  $\vec{A} = const$

(d)  $\phi = \frac{x^2}{16} + \frac{y^2}{9} + \frac{z^2}{4}$

(e)  $\phi = x^2 + y^2$

(f)  $\phi = z$

gdzie  $\vec{r} \equiv (x, y, z)$ ,  $|\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ . Jaki kształt mają w każdym z powyższych przypadków powierzchnie  $\phi = const$  (ekwipotencjalne)?

3. Policzyc dywergencję i rotację następujących pól wektorowych  $\vec{A}$ :

(a)  $\vec{A} = \vec{a}$ ,  $\vec{a} = const$

(b)  $\vec{A} = \vec{r} = (x, y, z)$

(c)  $\vec{A} = (x + y, -x + y, -2z)$

(d)  $\vec{A} = (2y, 2x + 3z, 3z)$

(e)  $\vec{A} = (x^2 - z^2, 2, 2xz)$

4. [Hennel I.27] Zbadaj<sup>1</sup> własności pól wektorowych:

(a)  $\vec{K} = (y, z, 0)$

(b)  $\vec{L} = (x^3, 0, 2z)$

(c)  $\vec{M} = (2y, 2x, 0)$

(d)  $\vec{N} = (\sin x, \sin z, \sin y)$

---

<sup>1</sup>Uwaga. „Zbadaj/Scharakteryzuj” pole wektorowe oznacza - określ, czy jest wirowe/bezwirowe, źródłowe/bezźródłowe, potencjalne/niepotencjalne i ew. jaki jest kierunek wirowości, gdzie jest źródło itd.

5. [Hennel I.29] Rozkład prędkości prądu w rzece w funkcji odległości od środka rzeki dany jest wzorem:  $\vec{v}(x) = \vec{v}_0 \left(1 - \frac{|x|}{L}\right)$ , gdzie  $\vec{v}_0 = (0, v_0, 0)$ , a  $L$  to połowa szerokości rzeki. Proszę scharakteryzować<sup>1</sup> to pole prędkości.

6. Wyprowadzić zależności na divrot, rotgrad, rotrot, używając zapisu algebraicznego z wykorzystaniem symbolu Leviego-Civity.

*Wskazówki.*

(a) symbol delta Kroneckera:  $\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$

(b) symbol (całkowicie antysymetryczny) Leviego-Civity:  $\varepsilon_{ijk} = \begin{cases} 1, & (i, j, k) - \text{parzysta permutacja} \\ -1, & (i, j, k) - \text{nieparzysta permutacja} \\ 0, & (i, j, k) - \text{nie jest permutacją} \end{cases}$

(c) iloczyn skalarny:  $\vec{a} \circ \vec{b} = \sum_i a_i b_i = \sum_{ij} a_i b_j \delta_{ij}$

(d) konwencja sumacyjna Einsteina (sumowanie po powtarzającym się wskaźniku):  $\sum_i a_i b_i = a_i b_i$

(e)  $i$ -ta składowa iloczynu wektorowego:  $(\vec{a} \times \vec{b})_i = \varepsilon_{ijk} a_j b_k$

(f) przydatna tożsamość:  $\varepsilon_{abc} \varepsilon_{cde} = \delta_{ad} \delta_{be} - \delta_{ae} \delta_{bd}$

7. Proszę sprawdzić, że wyrażenie  $\vec{B} = \text{rot} \vec{A}$  jest rzeczywiście spełnione, jeśli potencjał wektorowy pola magnetycznego o stałej indukcji  $\vec{B}_0$  skierowanej wzdłuż osi  $x$  jest wektorem  $\vec{A} = -\frac{1}{2}(\vec{r} \times \vec{B}_0)$ .