

Własności fali EM na granicy ośrodków

Plan wykładu

- fale EM w ośrodkach liniowych jednorodnych (przypomnienie)
- przejście fali EM przez granicę ośrodków:
 - fala padająca prostopadle na interfejs
 - fala padająca ukośnie na interfejs
- absorpcja fali EM w przewodniku
- odbicie fali EM od powierzchni przewodnika

Fale EM w ośrodkach liniowych jednorodnych

- rozważamy sytuację, w której fale EM przemieszczają się w ośrodku liniowym i jednorodnym

$$\vec{D} = \epsilon\epsilon_0\vec{E} \quad \vec{B} = \mu\mu_0\vec{H}$$

- biorąc pod uwagę powyższe zależności oraz brak ładunków swobodnych i prądów, równania Maxwella przyjmują w ośrodku materialnym następującą postać

$$\nabla \cdot \vec{E} = 0$$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \vec{B} = \mu\mu_0\epsilon\epsilon_0\frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

- z ostatniego równania wyciągamy informację dotyczącą prędkości przemieszczającej się fali

$$v = \frac{1}{\sqrt{\mu\mu_0\epsilon\epsilon_0}} = \frac{c}{\sqrt{\mu\epsilon}} = \frac{c}{n}$$

μ, ϵ – przenikalności względne ośrodka

$$n = \sqrt{\mu\epsilon}$$

- „nowa” wielkość charakteryzująca ośrodek, współczynnik załamania

$$n = \sqrt{\mu\varepsilon} \quad - \text{współczynnik załamania ośrodka}$$

- fala przemieszczająca się w ośrodku ma prędkość mniejszą niż w próżni
- jak zachowują się wektory pola EM gdy fala przechodzi przez granicę dwóch ośrodków?

musimy pamiętać, że na granicy ośrodków spełnione muszą być określone relacje pomiędzy składowymi wektorów pola

$$\begin{aligned} \varepsilon_1 E_1^\perp &= \varepsilon_2 E_2^\perp & B_1^\perp &= B_2^\perp \\ \vec{E}_1^\parallel &= \vec{E}_2^\parallel & \vec{H}_1^\parallel &= \vec{H}_2^\parallel \rightarrow \frac{1}{\mu_1} \vec{B}_1^\parallel = \frac{1}{\mu_2} \vec{B}_2^\parallel \end{aligned}$$

Uwaga 1: aby uprościć zapis i rachunki użyjemy liczb zespolonych

$$\tilde{E} = \text{Re}\{\tilde{E}\} + \text{Im}\{\tilde{E}\}$$

- znaczenie fizyczne ma część rzeczywista
(na razie – w przypadku absorpcji również urojona)

$$\tilde{B} = \text{Re}\{\tilde{B}\} + \text{Im}\{\tilde{B}\}$$

Uwaga 2: pogrubiona czcionka oznacza wielkość wektorową

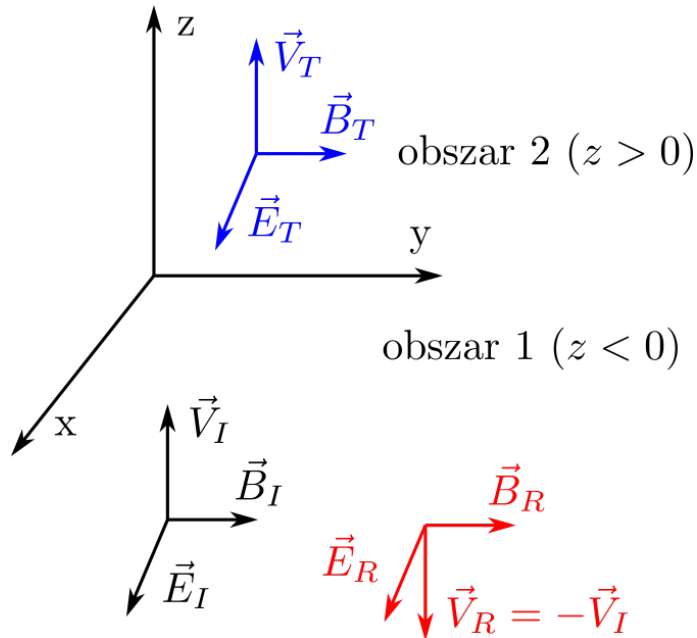
$$\vec{\tilde{E}} = \tilde{\mathbf{E}}$$

$$\vec{\tilde{B}} = \tilde{\mathbf{B}}$$

Fala EM padająca prostopadłe na granicę ośrodków

Założenia:

- fala porusza się wzdłuż osi „z”
- fala spolaryzowana wzdłuż kierunku „x”
- $z < 0$ – obszar 1
- $z > 0$ – obszar 2
- $z = 0$ – granica ośrodków (interfejs)



Oznaczenia:

- I – fala padająca (incident)
- R – fala odbita (reflected)
- T – fala przechodząca (transmitted)

- dla każdej składowej możemy zapisać odpowiednie rozwiązanie – ich superpozycja stanowi rozwiązanie ogólne (używamy zapisu zespolonego, znaczenie fizyczne ma część rzeczywista)

$$\tilde{\mathbf{E}}_I(z, t) = \tilde{E}_{0,I} e^{i(k_1 z - \omega t)} \hat{e}_x$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_I(z, t) = \frac{1}{v_1} \tilde{E}_{0,I} e^{i(k_1 z - \omega t)} \hat{e}_y$$

$$\tilde{\mathbf{E}}_R(z, t) = \tilde{E}_{0,R} e^{i(-k_1 z - \omega t)} \hat{e}_x$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_R(z, t) = -\frac{1}{v_1} \tilde{E}_{0,R} e^{i(-k_1 z - \omega t)} \hat{e}_y$$

- odwrócony kierunek k

$$\tilde{\mathbf{E}}_T(z, t) = \tilde{E}_{0,T} e^{i(k_2 z - \omega t)} \hat{e}_x$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_T(z, t) = \frac{1}{v_2} \tilde{E}_{0,T} e^{i(k_2 z - \omega t)} \hat{e}_y$$

Na granicy ośrodków $z=0$ składowe pól muszą być ciągłe (brak ładunków i prądów swobodnych)

- ciągłość składowych prostopadłych

$$\varepsilon_1 \left(\tilde{E}_I^\perp + \tilde{E}_R^\perp \right) = \varepsilon_2 \tilde{E}_T^\perp$$

$$\tilde{B}_I^\perp + \tilde{B}_R^\perp = \tilde{B}_T^\perp$$

- brak składowych prostopadłych do interfejsu
(tymi równaniami się nie przejmujemy)

- ciągłość składowych równoległych do interfejsu

$$\vec{E}_1^\parallel = \vec{E}_2^\parallel \quad \rightarrow \quad \tilde{E}_{0,I} + \tilde{E}_{0,R} = \tilde{E}_{0,T}$$

$$\frac{1}{\mu_1} \vec{B}_1^\parallel = \frac{1}{\mu_2} \vec{B}_2^\parallel \quad \rightarrow \quad \frac{1}{\mu_1} \left(\frac{1}{v_1} \tilde{E}_{0,I} - \frac{1}{v_1} \tilde{E}_{0,R} \right) = \frac{1}{\mu_2} \left(\frac{1}{v_2} \tilde{E}_{0,T} \right)$$

- po odbiciu zmieniliśmy
zwrot wektora prędkości
oraz wektora \mathbf{B}

$$\tilde{\mathbf{B}} = \frac{1}{v} \hat{\mathbf{k}} \times \tilde{\mathbf{E}}$$

mamy 2 równania i 2 niewiadome (E_I znamy, więc zostają E_R i E_T),

$$\begin{aligned} \tilde{E}_{0,R} + \frac{\mu_1 v_1}{\mu_2 v_2} \tilde{E}_{0,T} &= \tilde{E}_{0,I} & \beta &= \frac{\mu_1 v_1}{\mu_2 v_2} \\ -\tilde{E}_{0,R} + \tilde{E}_{0,T} &= \tilde{E}_{0,I} \end{aligned}$$

Rozwiązaniem są **amplitudy zespolone**

$$\tilde{E}_{0,R} = \frac{1 - \beta}{1 + \beta} \tilde{E}_{0,I}$$

$$\tilde{E}_{0,T} = \frac{2}{1 + \beta} \tilde{E}_{0,I}$$

w ośrodkach niemagnetycznych, przenikalność μ jest podobna jak w próżni, możemy uprościć wyrażenie

$$1 \pm \beta = 1 \pm \frac{\mu_1 v_1}{\mu_2 v_2} = 1 \pm \frac{\mu_1 \frac{c}{n_1}}{\mu_2 \frac{c}{n_2}} \approx 1 \pm \frac{n_2}{n_1}, \quad (\mu_1 \approx \mu_2 \approx 1)$$

Uwzględniając powyższą zależność oraz fakt iż $E_{0R} < E_{0I}$, możemy określić **części rzeczywiste amplitud**

$$E_{0R} = \left| \frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2} \right| E_{0I}$$

$$E_{0T} = \left| \frac{2n_1}{n_1 + n_2} \right| E_{0I}$$

- mimo iż fala pada prostopadłe na interfejs, część fali ulegnie odbiciu – jeśli ośrodki mają różne współczynniki załamania

Jaka część fali EM zostanie odbita gdy pada prostopadle na interfejs?

- wykorzystujemy **wektor Poytinga** dla fali monochromatycznej

$$\vec{S} = \frac{1}{\mu\mu_0} \vec{E} \times \vec{B}$$

$$\vec{E}(z, t) = E_0 \cos(kz - \omega t) \hat{e}_x$$

$$\vec{B}(z, t) = B_0 \cos(kz - \omega t) \hat{e}_y$$

$$B_0 = \frac{E_0}{v}$$

do policzenia natężenia fali - ilość energii przechodzącej przez powierzchnię jednostkową w ciągu 1 sekundy

$$I = \langle |\vec{S}| \rangle_t$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

- okres drgań monochromatycznej fali EM

$$I = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{E_0^2}{v\mu\mu_0} \cos^2(kz - \omega t) dt$$

$$I = \frac{1}{2} \varepsilon \varepsilon_0 v E_0^2 \quad \left[\frac{W}{m^2} \right]$$

- definiujemy **współczynnik odbicia** jako stosunek natężenia fali odbitej do padającej

$$R = \frac{I_R}{I_I} = \left(\frac{E_{0R}}{E_{0I}} \right)^2 = \left(\frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2} \right)^2$$

i analogicznie **współczynnik transmisji**

$$T = \frac{I_T}{I_I} = \frac{\varepsilon_2 v_2}{\varepsilon_1 v_1} \left(\frac{E_{0T}}{E_{0I}} \right)^2 = \left(\frac{4n_1 n_2}{n_1 + n_2} \right)^2$$

- oba współczynniki są unormowane do 1 – ze względu na zasadę zachowania energii

$$R + T = 1$$

- dla interfejsu próżnia-szkło współczynniki R i T wynoszą

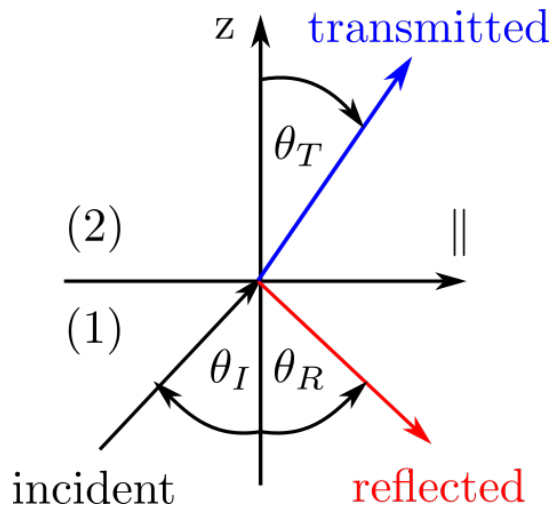
$$n_1 = 1, \quad n_2 = 1.5$$

$$R = 0.04, \quad T = 0.96$$

większość promieniowania przechodzi, ale część ulega odbiciu

Fala padająca ukośnie na granicę ośrodków

- monochromatyczna fala EM pada pod kątem na granicę ośrodków, jaka jest zależność współczynników R i T od kąta padania?



rozwiązanie proponujemy w postaci sumy trzech składników I, R, T

$$\begin{aligned}\tilde{\mathbf{E}}_I(\vec{r}, t) &= \tilde{\mathbf{E}}_{0,I} e^{i(\vec{k}_I \vec{r} - \omega t)}, & \tilde{\mathbf{B}}_I(\vec{r}, t) &= \frac{\hat{\mathbf{k}}_I \times \tilde{\mathbf{E}}_I}{v_1} \\ \tilde{\mathbf{E}}_R(\vec{r}, t) &= \tilde{\mathbf{E}}_{0,R} e^{i(\vec{k}_R \vec{r} - \omega t)}, & \tilde{\mathbf{B}}_R(\vec{r}, t) &= \frac{\hat{\mathbf{k}}_R \times \tilde{\mathbf{E}}_R}{v_1} \\ \tilde{\mathbf{E}}_T(\vec{r}, t) &= \tilde{\mathbf{E}}_{0,T} e^{i(\vec{k}_T \vec{r} - \omega t)}, & \tilde{\mathbf{B}}_T(\vec{r}, t) &= \frac{\hat{\mathbf{k}}_T \times \tilde{\mathbf{E}}_T}{v_2}\end{aligned}$$

- częstość fali EM nie ulega zmianie podczas odbicia, dostajemy więc warunek

$$\omega = k_I v_1 = k_R v_1 = k_T v_2, \quad (\omega = kc)$$

$$k_I = k_R = \frac{v_2}{v_1} k_T = \frac{n_1}{n_2} k_T$$

- wprowadzamy warunki brzegowe

$$\begin{aligned}\varepsilon_1 E_1^\perp &= \varepsilon_2 E_2^\perp & B_1^\perp &= B_2^\perp \\ \vec{E}_1^\parallel &= \vec{E}_2^\parallel & \vec{B}_1^\parallel &= \vec{B}_2^\parallel, \quad (\mu_1 \approx \mu_2)\end{aligned}$$

muszą być spełnione na interfejsie ($z=0$) w dowolnej chwili czasowej,
zapiszmy je w postaci bardziej ogólnej (C to dowolna składowa εE lub B)

$$\tilde{C}_I^{\perp,\parallel} e^{i(\vec{k}_I \vec{r} - \omega t)} + \tilde{C}_R^{\perp,\parallel} e^{i(\vec{k}_R \vec{r} - \omega t)} = \tilde{C}_T^{\perp,\parallel} e^{i(\vec{k}_T \vec{r} - \omega t)}, \quad z = 0, \quad t, x, y - \text{dowolne}$$

co prowadzi do wniosku, że **czynniki fazowe muszą być identyczne**

$$\vec{k}_I \vec{r} = \vec{k}_R \vec{r} = \vec{k}_T \vec{r}, \quad z = 0$$

$$k_{I,x}x + k_{I,y}y = k_{R,x}x + k_{R,y}y = k_{T,x}x + k_{T,y}y$$

a rozwiązania dla kierunków „x” i „y” muszą się separować,
bo nie mogą zależeć od wyboru układu współrzędnych

$$k_{I,x} = k_{R,x} = k_{T,x}$$

$$k_{I,y} = k_{R,y} = k_{T,y}$$



wniosek (1):
**wektory falowe fali padającej,
odbitej i przechodzącej leżą w jednej
płaszczyźnie (płaszczyzna padania)**

- rozwiązania dla kierunków „x” i „y” muszą się separować, bo nie mogą zależeć od wyboru układu współrzędnych

$$k_{I,x}x + k_{I,y}y = k_{R,x}x + k_{R,y}y = k_{T,x}x + k_{T,y}y$$

$$k_{I,x} = k_{R,x} = k_{T,x}$$

$$k_{I,y} = k_{R,y} = k_{T,y}$$



wniosek (1):
wektory falowe fali padającej, odbitej i przechodzącej leżą w jednej płaszczyźnie (płaszczyzna padania)

- relację dla części przestrzennej

$$\vec{k}_I \vec{r} = \vec{k}_R \vec{r} = \vec{k}_T \vec{r}, \quad z = 0$$

możemy zapisać dla składowej równoległej wykorzystując jawną zależność kątową

$$k_I \sin \theta_I = k_R \sin \theta_R = k_T \sin \theta_T$$

$$k_I = k_R \quad \rightarrow \quad \theta_I = \theta_R$$



wniosek (2):
kąty padania i odbicia są identyczne (prawo odbicia)

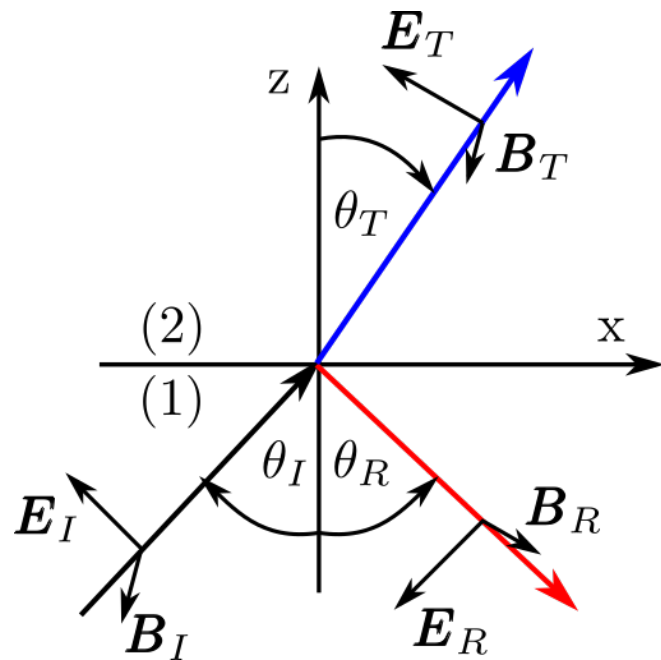
$$k_I \sin \theta_I = k_T \sin \theta_T$$

$$\frac{k_I}{k_T} = \frac{\omega v_2}{v_1 \omega} = \frac{n_1}{n_2} = \frac{\sin \theta_T}{\sin \theta_I}$$



wniosek (3):
otrzymaliśmy prawo załamania (Snella)

Fala spolaryzowana w płaszczyźnie padania



Wektor polaryzacji fali EM leży w płaszczyźnie xz

$$\mathbf{E}_I, \mathbf{E}_R, \mathbf{E}_T \parallel \text{x-z plane}$$

wektory B są równoległe do osi y

$$\mathbf{B}_I, \mathbf{B}_R, \mathbf{B}_T \parallel \text{y-axis}$$

- zapisujemy warunki brzegowe dla $z=0$ tylko dla amplitud, ponieważ ustaliliśmy że czynniki fazowe są identyczne

składowe
prostopadłe

$$\varepsilon_1 \left(\tilde{\mathbf{E}}_{0I} + \tilde{\mathbf{E}}_{0R} \right)_z = \varepsilon_2 \left(\tilde{\mathbf{E}}_{0T} \right)_z$$

$$\left(\tilde{\mathbf{B}}_{0I} + \tilde{\mathbf{B}}_{0R} \right)_z = \left(\tilde{\mathbf{B}}_{0T} \right)_z$$

składowe
równoległe

$$\left(\tilde{\mathbf{E}}_{0I} + \tilde{\mathbf{E}}_{0R} \right)_{x,y} = \left(\tilde{\mathbf{E}}_{0T} \right)_{x,y}$$

$$\frac{1}{\mu_1} \left(\tilde{\mathbf{B}}_{0I} + \tilde{\mathbf{B}}_{0R} \right)_{x,y} = \frac{1}{\mu_2} \left(\tilde{\mathbf{B}}_{0T} \right)_{x,y}$$

$$\varepsilon_1 \left(\tilde{\mathbf{E}}_{0I} + \tilde{\mathbf{E}}_{0R} \right)_z = \varepsilon_2 \left(\tilde{\mathbf{E}}_{0T} \right)_z \longrightarrow \varepsilon_1 \left(-\tilde{E}_{0I} \sin \theta_I + \tilde{E}_{0R} \sin \theta_R \right) = \varepsilon_2 \left(-\tilde{E}_{0T} \sin \theta_T \right)$$

$$\left(\tilde{\mathbf{B}}_{0I} + \tilde{\mathbf{B}}_{0R} \right)_z = \left(\tilde{\mathbf{B}}_{0T} \right)_z \longrightarrow \text{brak składowych w kierunku osi „z”}$$

$$\left(\tilde{\mathbf{E}}_{0I} + \tilde{\mathbf{E}}_{0R} \right)_{x,y} = \left(\tilde{\mathbf{E}}_{0T} \right)_{x,y} \longrightarrow \text{składowa tylko w kierunku osi „x”}$$

$$\tilde{E}_{0I} \cos \theta_I + \tilde{E}_{0R} \cos \theta_R = \tilde{E}_{0T} \cos \theta_T$$

$$\frac{1}{\mu_1} \left(\tilde{\mathbf{B}}_{0I} + \tilde{\mathbf{B}}_{0R} \right)_{x,y} = \frac{1}{\mu_2} \left(\tilde{\mathbf{B}}_{0T} \right)_{x,y}$$

$$\frac{1}{\mu_1 v_1} \left(\tilde{E}_{0I} - \tilde{E}_{0R} \right) = \frac{1}{\mu_2 v_2} \tilde{E}_{0T}$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_0 = \frac{1}{v} \hat{\mathbf{k}} \times \tilde{\mathbf{E}}_0$$

Z pierwszego równania otrzymujemy

$$\tilde{E}_{0I} - \tilde{E}_{0R} = \frac{\varepsilon_2}{\varepsilon_1} \underbrace{\frac{\sin \theta_T}{\sin \theta_I}}_{=\frac{n_1}{n_2}} \tilde{E}_T = \frac{\varepsilon_2 \mu_2}{\mu_2} \frac{\mu_1}{\varepsilon_1 \mu_1} \frac{n_1}{n_2} \tilde{E}_T = \frac{\mu_1 n_2}{\mu_2 n_1} \tilde{E}_T = \frac{\mu_1 v_1}{\mu_2 v_2} \tilde{E}_T$$

ma ono identyczną postać jak ostatnie równanie

$$\tilde{E}_{0I} - \tilde{E}_{0R} = \beta \tilde{E}_T, \quad \beta = \frac{\mu_1 n_2}{\mu_2 n_1}$$

oraz z trzeciego równania

$$\tilde{E}_{0I} + \tilde{E}_{0R} = \alpha \tilde{E}_T, \quad \alpha = \frac{\cos \theta_T}{\cos \theta_I}$$

- dostaliśmy układ równań, jego rozwiązanie opisują tzw. **równania Fresnela**

$$\tilde{E}_{0I} - \tilde{E}_{0R} = \beta \tilde{E}_T, \quad \beta = \frac{\mu_1 n_2}{\mu_2 n_1}$$

$$\tilde{E}_{0I} + \tilde{E}_{0R} = \alpha \tilde{E}_T, \quad \alpha = \frac{\cos \theta_T}{\cos \theta_I}$$

$$\tilde{E}_{0R} = \frac{\alpha - \beta}{\alpha + \beta} \tilde{E}_{0I}$$

$$\tilde{E}_{0T} = \frac{2}{\alpha + \beta} \tilde{E}_{0I}$$

- relacja między współczynnikami α i β wpływa na amplitudę fali odbitej

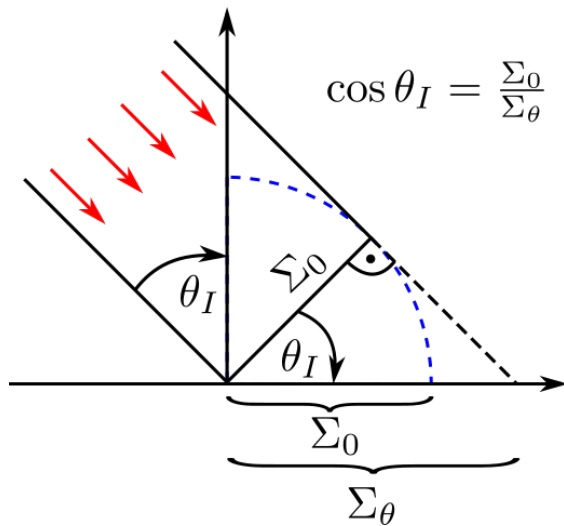
$$\alpha = \frac{\cos \theta_T}{\cos \theta_I} = \frac{\sqrt{1 - \sin^2 \theta_T}}{\cos \theta_I} = \frac{\sqrt{1 - \left(\frac{n_1}{n_2} \sin \theta_I\right)^2}}{\cos \theta_I}$$

$$\theta_I = 0 \quad \rightarrow \quad \alpha = 1 \quad - \text{fala EM padająca prostopadle na interfejs}$$

$$\theta_I = \frac{\pi}{2} \quad \rightarrow \quad \alpha = \text{rozbieżne} \quad - \text{całkowite odbicie fali padającej}$$

$$\alpha = \beta \quad \rightarrow \quad \text{tg} \theta_B = \frac{n_2}{n_1} \quad - \text{całkowite wygaszenie fali odbitej dla kąta Brewstera } \theta_B$$

- wyznaczając natężenie fali padającej / przechodzącej należy uwzględnić kąt padania/przejęcia



$$I = \langle \vec{S} \cdot \hat{e}_z \rangle_t = \langle S \rangle \cos \theta_I$$

$$I_I = \frac{1}{2} \varepsilon_1 \varepsilon_0 v_1 E_{0I}^2 \cos \theta_I \quad \text{- fala padająca}$$

$$I_R = \frac{1}{2} \varepsilon_1 \varepsilon_0 v_1 E_{0R}^2 \cos \theta_R \quad \text{- fala odbita}$$

$$I_T = \frac{1}{2} \varepsilon_2 \varepsilon_0 v_2 E_{0T}^2 \cos \theta_T \quad \text{- fala przechodząca}$$

- współczynnik odbicia

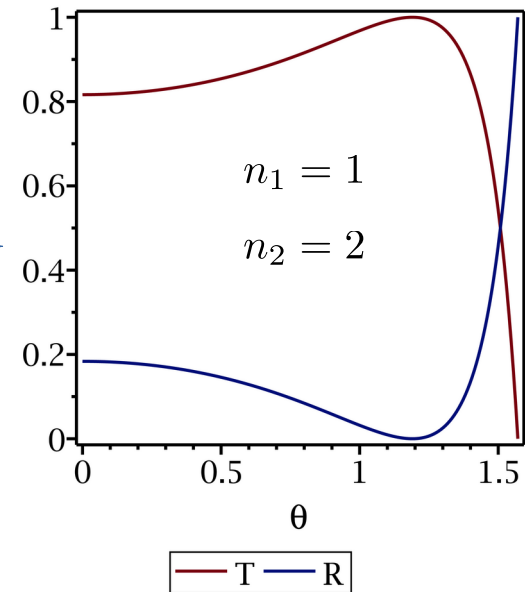
$$R = \frac{I_R}{I_I} = \frac{E_{0R}^2}{E_{0I}^2} = \left(\frac{\alpha - \beta}{\alpha + \beta} \right)^2$$

- współczynnik transmisji

$$T = \frac{I_T}{I_I} = \frac{\varepsilon_2 v_2 E_{0T}^2 \cos \theta_T}{\varepsilon_1 v_1 E_{0I}^2 \cos \theta_I} = \alpha \beta \left(\frac{2}{\alpha + \beta} \right)^2$$

przykład →

przejście: powietrze-szkło



Absorpcja fali EM w przewodniku

Wektor elektryczny fali EM padającej na powierzchnię przewodnika powoduje przepływ ładunku swobodnego w jego wnętrzu. Relację między wektorami \mathbf{E} i \mathbf{J} określa mikroskopowe prawo Ohma

$$\mathbf{J} = \sigma \mathbf{E}$$

σ – przewodnictwo właściwe ośrodka

Pod jego wpływem indukuje się ładunek swobodny, którego wielkość określa jedno z równań Maxwella

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\rho}{\varepsilon \varepsilon_0}$$

spełnione musi być także równanie ciągłości

$$\nabla \cdot \mathbf{J} = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{J} = \sigma \nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\sigma}{\varepsilon \varepsilon_0} \rho = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$$

otrzymaliśmy równanie opisujące dynamikę zmian ładunku swobodnego

$$\frac{\sigma}{\varepsilon \varepsilon_0} \rho = -\frac{\partial \rho}{\partial t} \quad \rightarrow \quad \rho(t) = \rho(0) e^{-\frac{\sigma}{\varepsilon \varepsilon_0} t} = \rho(0) e^{-\frac{t}{\tau}} \quad \rightarrow \quad \tau = \frac{\sigma}{\varepsilon \varepsilon_0} \gg \frac{1}{\omega}$$

w wyniku przepływu prądu w kierunku brzegu ładunek swobodny (nieskompensowany) znika po $\sim 10\tau$

- z równania ciągłości wynika, że po dość długim czasie (10τ) znika dywergencja \mathbf{J} , prąd jednak nie znika ze względu na wymuszenie w postaci fali EM

$$\nabla \cdot \mathbf{J} = 0, \quad \mathbf{J} \neq 0$$

i czynnik ten modyfikuje nadal jedno z równań Maxwella

$$\nabla \cdot \mathbf{E} = 0 \quad - \text{ładunek swobodny przepłynął na brzeg}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$$

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\nabla \times \mathbf{B} = \mu\mu_0\varepsilon\varepsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} + \mu\mu_0\sigma \mathbf{E} \quad - \text{wymuszony przepływ prądu}$$

działając operatorem rotacji na dwa ostatnie równania otrzymamy zmodyfikowane równania falowe dla \mathbf{E} i \mathbf{B}

$$\underbrace{\nabla^2 \vec{E} = \mu\mu_0\varepsilon\varepsilon_0 \frac{\partial^2 \mathbf{E}}{\partial t^2}}_{\text{równanie falowe}} + \underbrace{\mu\mu_0\sigma \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}}_{\text{dyssypacja}}$$

$$\underbrace{\nabla^2 \vec{B} = \mu\mu_0\varepsilon\varepsilon_0 \frac{\partial^2 \mathbf{B}}{\partial t^2}}_{\text{równanie falowe}} + \underbrace{\mu\mu_0\sigma \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}}_{\text{dyssypacja}}$$

- rozwiązanie obu równań możemy zaproponować w postaci fal płaskich z **zespoloną liczbą falową** (granica ośrodków ustawiona jest w $z=0$)

$$\tilde{\mathbf{E}}(z, t) = \tilde{\mathbf{E}}_0 e^{i(\tilde{k}z - \omega t)}$$

$$\tilde{\mathbf{B}}(z, t) = \tilde{\mathbf{B}}_0 e^{i(\tilde{k}z - \omega t)}$$

$$\tilde{k} = k + i\kappa$$

część rzeczywista to zrenormalizowana liczba falowa

renormalizacja λ i n :

$$k = \omega \sqrt{\frac{\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0}{2} \left(\sqrt{1 + \left(\frac{\sigma}{\epsilon\epsilon_0\omega}\right)^2} + 1 \right)^{\frac{1}{2}}}$$

$$\lambda = \frac{2\pi}{k}, \quad n = \frac{v k}{\omega}$$

część urojona odpowiada za absorpcję fali EM wnikającej do wnętrza przewodnika

$$\kappa = \omega \sqrt{\frac{\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0}{2} \left(\sqrt{1 + \left(\frac{\sigma}{\epsilon\epsilon_0\omega}\right)^2} - 1 \right)^{\frac{1}{2}}}$$

jej odwrotność definiuje **efektywną głębokość wnikania fali EM do przewodnika**

$$d = \frac{1}{\kappa}$$

- na głębokości d amplituda fali maleje $1/e$ razy

- rozwiązania spełniają wszystkie równania Maxwella, ale spełnienie dwóch pierwszych oznacza, że znikają składowe podłużne (z-owe) wektorów E i B
- niezerowe mogą być tylko składowe prostopadłe obu wektorów
- wyberzmy kierunek polaryzacji wzdłuż osi „x” i wstawmy do równania Maxwella

$$\begin{array}{l} \tilde{\mathbf{E}}(z, t) = \tilde{E}_0 e^{-\kappa z} e^{i(kz - \omega t)} \hat{e}_x \\ \nabla \times \tilde{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \tilde{\mathbf{B}}}{\partial t} \longrightarrow \tilde{\mathbf{B}}(z, t) = \frac{\tilde{k}}{\omega} \tilde{E}_0 e^{-\kappa z} e^{i(kz - \omega t)} \hat{e}_y \end{array}$$

$\tilde{\mathbf{E}} \perp \tilde{\mathbf{B}}$ - wnikająca do przewodnika fala EM nadal jest poprzeczna

- sprawdźmy jaka relacja łączy amplitudy obu wektorów

$$\tilde{k} = k + i\kappa = K e^{i\phi} \quad K = \sqrt{k^2 + \kappa^2}, \quad \phi = \operatorname{arctg}\left(\frac{\kappa}{k}\right)$$

$$\tilde{B}_0 = B_0 e^{i\delta_B} = \frac{K e^{i\phi}}{\omega} E_0 e^{i\delta_E} \quad \rightarrow \quad \phi = \delta_B - \delta_E$$

wniosek:

tłumienie (absorpcja) fali EM w przewodniku powoduje powstanie przesunięcia fazowego między wektorami E i B

Odbicie fali EM od powierzchni przewodnika

- fala EM padając na powierzchnię przewodnika musi tam spełniać **warunki brzegowe**, a te uwarunkowane są występowaniem ładunku i prądu powierzchniowego

$$\varepsilon_1 E_1^\perp - \varepsilon_2 E_2^\perp = \frac{\sigma_{sw}}{\varepsilon_0}$$

$$B_1^\perp - B_2^\perp = 0$$

$$\mathbf{E}_1^\parallel - \mathbf{E}_2^\parallel = 0$$

$$\frac{1}{\mu_1} \mathbf{B}_1^\parallel - \frac{1}{\mu_2} \mathbf{B}_2^\parallel = \mathbf{J}_{sw} \times \hat{\mathbf{n}}$$

jeśli fala pada prostopadłe na granicę próżnia (1)-przewodnik (2) w $z=0$ to nie indukuje ładunku swobodnego i prądu na powierzchni przewodnika (wektory \mathbf{E} i \mathbf{B} mają tylko składowe równoległe do interfejsu)

$$E_1^\perp = E_2^\perp \quad \rightarrow \quad \sigma_{sw} = 0, \quad \mathbf{J}_{sw} = 0 \quad (\mathbf{J}_{sw} = \sigma_{sw} \mathbf{E}^\parallel)$$

interesują nas tylko dwa ostatnie równania, które redukują się do postaci

$$\mathbf{E}_1^\parallel - \mathbf{E}_2^\parallel = 0$$

$$\frac{1}{\mu_1} \mathbf{B}_1^\parallel - \frac{1}{\mu_2} \mathbf{B}_2^\parallel = 0$$

- rozważamy monochromatyczną falę EM spolaryzowaną w kierunku osi „x”, wiemy że jej część się odbija a część wnika do przewodnika, wykorzystamy znane rozwiązania w postaci ogólnej (zespolonej)

fala padająca (1)

$$\tilde{\mathbf{E}}_I(z, t) = \tilde{E}_{0I} e^{i(k_1 z - \omega t)} \hat{e}_x$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_I(z, t) = \frac{\tilde{E}_{0I}}{v_1} e^{i(k_1 z - \omega t)} \hat{e}_y$$

fala odbita (1)

$$\tilde{\mathbf{E}}_R(z, t) = \tilde{E}_{0R} e^{i(-k_1 z - \omega t)} \hat{e}_x$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_R(z, t) = \frac{\tilde{E}_{0R}}{v_1} e^{i(-k_1 z - \omega t)} \hat{e}_y$$

fala wnikająca do (2)

$$\tilde{\mathbf{E}}_T(z, t) = \tilde{E}_{0T} e^{i(k_2 z - \omega t)} \hat{e}_x$$

$$\tilde{\mathbf{B}}_T(z, t) = \frac{\tilde{E}_{0T}}{v_2} e^{i(k_2 z - \omega t)} \hat{e}_y$$

muszą one spełniać równania Maxwella na granicy ośrodków 1-2 (z=0), interesują nas tylko składowe równoległe do interfejsu

$$\mathbf{E}_1^{\parallel} - \mathbf{E}_2^{\parallel} = 0 \quad \rightarrow \quad \tilde{E}_{0I} + \tilde{E}_{0R} = \tilde{E}_{0T}$$

$$\frac{1}{\mu_1} \mathbf{B}_1^{\parallel} - \frac{1}{\mu_2} \mathbf{B}_2^{\parallel} = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{1}{\mu_1 v_1} (\tilde{E}_{0I} - \tilde{E}_{0R}) - \frac{\tilde{k}_2}{\mu_2 \omega} \tilde{E}_{0T} = 0 \quad \text{- zespolona liczba falowa}$$

ponownie dostaliśmy układ dwóch równań liniowych, jego rozwiązaniem są dwie liczby zespolone

$$\tilde{E}_{0R} = \frac{1 - \tilde{\beta}}{1 + \tilde{\beta}} \tilde{E}_{0I} \quad \tilde{E}_{0T} = \frac{2}{1 + \tilde{\beta}} \tilde{E}_{0I} \quad \tilde{\beta} = \frac{\mu_1 v_1 \tilde{k}_2}{\mu_2 \omega}$$

- rozwiązanie układu (poprzednia strona)

$$\tilde{E}_{0R} = \frac{1 - \tilde{\beta}}{1 + \tilde{\beta}} \tilde{E}_{0I} \quad \tilde{E}_{0T} = \frac{2}{1 + \tilde{\beta}} \tilde{E}_{0I} \quad \tilde{\beta} = \frac{\mu_1 v_1 \tilde{k}_2}{\mu_2 \omega}$$

zależy od zespolonej wartości liczby falowej – ta zależy od **przewodności σ ośrodka (2)**

$$\tilde{k} = k + i\kappa$$

$$k = \omega \sqrt{\frac{\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0}{2}} \left(\sqrt{1 + \left(\frac{\sigma}{\epsilon\epsilon_0\omega}\right)^2} + 1 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\kappa = \omega \sqrt{\frac{\epsilon\epsilon_0\mu\mu_0}{2}} \left(\sqrt{1 + \left(\frac{\sigma}{\epsilon\epsilon_0\omega}\right)^2} - 1 \right)^{\frac{1}{2}}$$

- załóżmy, że dysponujemy idealnym przewodnikiem $\sigma = \infty$,
jakie będą amplitudy fali przechodzącej i odbitej?

$$\lim_{\sigma \rightarrow \infty} \frac{1 - \tilde{\beta}}{1 + \tilde{\beta}} = -1 \quad \rightarrow \quad \tilde{E}_{0R} = -\tilde{E}_{0I}$$

$$\lim_{\sigma \rightarrow \infty} \frac{2}{1 + \tilde{\beta}} = 0 \quad \rightarrow \quad \tilde{E}_{0T} = 0$$

- fala EM odbija się, przy czym dochodzi do zmiany fazy na przeciwną
- czyste powierzchnie dobrych przewodników mają duży współczynnik odbicia, np. cienka warstwa srebra na tylnej części lustra
- głębokość wnikania fali EM na której dochodzi do odbicia wynosi ~ 100 angstromów