

# Podstawy fizyki teoretycznej

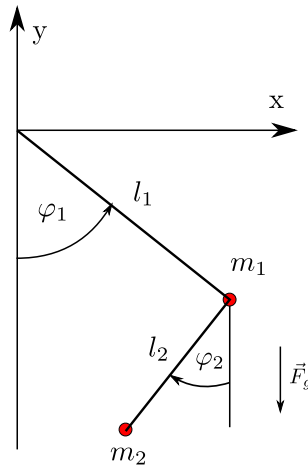
## Zestaw 3: formalizm Lagrange'a i Hamiltona (układ dwóch ciał, zmienne cykliczne, całki ruchu) - **problemy do samodzielnego rozwiązania**

15 kwietnia 2020

1. Na rysunku 1 pokazany jest układ podwójnego wahadła, które stanowią dwie masy  $m_1$  i  $m_2$  zawieszono są na sztywnych nieważkich niciach o długościach  $l_1$  i  $l_2$ . Układ znajduje się w jednorodnym polu grawitacyjnym skierowanym pionowo w dół. Należy zapisać lagranżjan układu i wygenerować równania ruchu. Ponieważ równania będą nieliniowe nie znajdziemy ich rozwiązań dla tak ogólnego przypadku.

Dla zainteresowanych:

Aby znaleźć rozwiązania dla przypadku szczególnego przyjmujemy:  $l_1 = l_2 = l$ ,  $m_1 = m_2 = m$ . Zakładając małe kąty wychyleń po wygenerowaniu równań ruchu przyjmujemy:  $\cos(\varphi_1 - \varphi_2) \approx 1$  (rozwińcie w szereg Taylora, drugi i kolejne wyrazy są zanedbywalne) oraz  $\dot{\varphi}_1 \dot{\varphi}_2 \sin(\varphi_1 - \varphi_2) \approx 0$  (wielkość porównywalna z trzecią potęgą kąta, czyli zanedbywalna). W ten sposób otrzymamy liniowy układ dwóch równań różniczkowych drugiego rzędu, który można rozwiązać metodą macierzową pokazaną w przykładowych rozwiązaniach do poprzedniego zestawu.



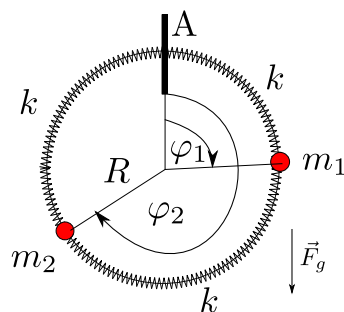
Rysunek 1: Podwójne wahadło

2. Dwa ciała o masach  $m_1 = m_2 = m$  mogą się poruszać po płaskiej obręczy o promieniu  $R$  ustawionej pionowo w polu grawitacyjnym. Oba ciała są połączone ze sobą oraz z nieruchomym punktem A sprężynkami o stałej sprężystości  $k$ . Układ pokazany jest na rysunku 2. Zapisać równanie Lagrange'a układu przy użyciu zmiennych biegunowych, ze względu na więzy liczba współrzędnych uogólnionych wynosi 2 ( $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$ ). Następnie wprowadzić nowe zmienne  $\alpha_1$  i  $\alpha_2$  opisujące wychylenia mas z ich położenia równowagi  $\varphi_{10}$  i  $\varphi_{20}$ :  $\varphi_1(t) = \alpha_1(t) + \varphi_{10}$  oraz  $\varphi_2(t) = \alpha_2(t) + \varphi_{20}$ . Po zmianie zmiennych proszę wygenerować równania ruchu.

Dla zainteresowanych:

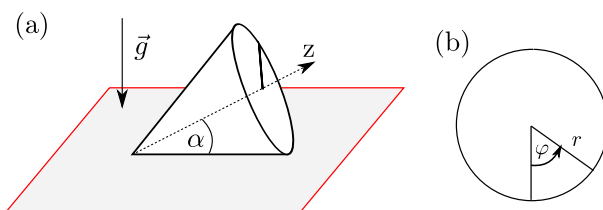
Rozwiązanie układu można znaleźć w przybliżeniu małych wychyleń (małe wartości  $\alpha_1$  i  $\alpha_2$ ), które w postaci wektorowej będzie miało postać  $\ddot{\vec{\alpha}} = M\vec{\alpha} + \vec{\beta}$  (układ niejednorodny,  $M$  - macierz układu, a wektor  $\vec{\beta}$  jest niezależny od czasu). Ponieważ przyjmujemy  $m_1 = m_2 = m$  skąd wynika, że w stanie równowagi zachodzi  $\varphi_{10} = 2\pi - \varphi_{20}$  (ze względu na symetrię), co znacznie upraszcza postać układu równań

różniczkowych. Następnie należy znaleźć rozwiązanie układu jednorodnego  $\ddot{\vec{\alpha}}_j = M\vec{\alpha}_j$  po czym użyć go do skonstruowania rozwiązania układu niejednorodnego  $\vec{\alpha}_n = \vec{\alpha}_j + \vec{d}$ . Wektor  $\vec{\alpha}_n$  wstawiamy do układu niejednorodnego, w którym kasują się dwa wyrazy związane z rozwiązaniem jednorodnym, to co zostanie pozwoli określić wektor  $\vec{d}$ . Rozwiązania są dwa. Opisują one oscylacje obu mas w tej samej fazie oraz w przeciwnych fazach, niejednorodność natomiast przesuwa punkty równowagi.



Rysunek 2: Układ dwóch ciał na obręczy.

3. Cząstka o masie  $m$  porusza się po powierzchni stożka, która styka się z płaszczyzną  $xy$  [rys.3(a)]. Kąt rozwarcia stożka wynosi  $2\alpha$ . Układ znajduje się w jednorodnym polu grawitacyjnym skierowanym pionowo w dół. Układ ma dwa stopnie swobody, jako współrzędne uogólnione przyjmując położenie wzdłuż osi stożka  $z$  oraz kąt  $\varphi$  [rys.3(b)]. Zapisać równanie Lagrange'a i wyznaczyć równania ruchu.



Rysunek 3: (a) Geometria układu. (b) Przekrój stożka prostopadły do osi  $z$  z zaznaczonym kątem  $\varphi$ .

4. Cząstka o masie  $m$  może poruszać się po powierzchni sfery o promieniu  $R$  bez tarcia. Układ znajduje się w jednorodnym polu grawitacyjnym. Należy:
- zapisać lagranżjan w sferycznym układzie współrzędnych, znaleźć równania ruchu oraz określić współrzędne cykliczne i całki ruchu
  - dokonać transformacji Legendre'a  $L \rightarrow H$

$$H(\theta, p_\theta, p_\varphi = const) = \sum p_i \dot{q}_i - L = p_\varphi \cdot \dot{\varphi} + p_\theta \cdot \dot{\theta} - L(\theta, \varphi, \dot{\theta}) \quad (1)$$

ponieważ  $p_\varphi = const$  czyli jest całką ruchu, więc nastąpi redukcja liczby zmiennych niezależnych  $H = H(\theta, p_\theta)$

- z funkcji Hamiltona wydobyć równania ruchu i po ich połączeniu (RRZ 2 rzędu dla  $\theta$ ) porównać je z równaniem ruchu uzyskanym w formalizmie Lagrange'a